BAB V
KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berikut ini merupakan simpulan-simpulan yang telah diambil dari berbagai hasil pengujian

1. Hasil rancang bangun *autonomous* quadcopter pendeteksi logam dalam tanah sudah berhasil dibuat dan di uji dalam skala laboratorium. Data hasil pengujian dari alat menunjukan bahwa alat bekerja sesuai yang diinginkan, yaitu dapat berpindah mode terbang.
2. Komunikasi quadcopter dan GCS melalui konektivitas radio telemetri di ruang terbuka tanpa halangan berhasil ditempuh sampai jarak 100 meter.
3. Sensor Pendeteksi Logam berhasil membaca objek logam pisau *cutter* pada jarak 8 cm, dan sistem perpindahan mode terbang dari *autonomous* ke *hover* sudah berjalan baik, dan juga aktuator penanda sudah bekerja.
4. Mekanik sistem pendeteksi logam sudah dapat terlipat dan terbentang secara otomatis saat mendapati halangan.

5.2 Saran

Adapun saran bagi pengembangan tugas akhir ini adalah sebagai berikut:

1. Kalibrasi sensor *underground metal detector* agar lebih cepat pembacaannya.
2. Perbaikan mekanik sistem pendeteksi logam agar lebih ringan dan kuat.