DAFTAR PUSTAKA

[1]. Jatmiko, Wisnu, et al. 2012. Robotika : Teori dan Aplikasi. Depok : Universitas Indonesia.

[2]. Supriyanto, Raden, et al. 2010. Robotika. Jakarta : Universitas Gunadarma.

[3]. Jaenudin, Asep Kuat. 2016. Implementasi Sistem Navigasi *Wall Following* Masukan Sensor Ultrasonik Menggunakan Metode *Tuning* Kendali PID. Bandung : Universitas Komputer Indonesia.

[4]. Pasaribu, Novie Theresia. 2012. Robot Beroda Untuk Kontes Robot Cerdas Indonesia. Bandung : Universitas Kristen Maranatha.

[5]. http://faculty.petra.ac.id/handy/download/Slide%20Kontroler%20PID%203.ppt (05 Januari 2016 13:44).

[6]. ____2007. Modul Praktikum Pengontrol PID dan Pengenalanan Labview.

[7]. http://www.elektroindonesia.com/elektro/tutor12.html (05 Januari 2016 13:46).

[8]. Iskandar, Dede dan Yuda Bakti Zainal. Kendali Level Air dengan Menggunakan Parameter PID. Cimahi : Universitas Jendral Achmad Yani.

[9]. ____2013. PING))) Ultrasonic Distance Sensor (#28015), Parallax Inc, USA.

[10]. Gunarta, Lilik. 2011. Sensor Ultrasonik

[11]. http://www.fut-electronics.com/wp-content/plugins/fe_downloads/Uploads/Flame-sensor-arduino.pdf (05 Januari 2016 15:01).

[12]. Muharrom, Taufik. 2016. Rancang Bangun Robot Manipulator Untuk Pengambil dan Penyimpan Senjata. Bandung : Universitas Komputer Indonesia.

[13]. http://www.freetronics.com.au/pages/ethermega-quickstart-guide#.VntXvizRrDd (10 Januari 2016 14:56).

[14]. https://www.arduino.cc/en/Main/ArduinoBoardMega2560 (11 Januari 2016 15:30)

[15]. ____2000. L298 Dual H-Bridge Motor Driver. STMicroelectronics. Geneva, Switzerland.

[16]. Yapinus, Pin Panji, Andrew Sebastian Lehman. 2013. Perancangan Robot Pemain Kolintang. Bandung : Universitas Kristen Maranatha.

[17]. http://www.electrical4u.com/permanent-magnet-dc-motor-or-pmdc-motor/ (11 Januari 2016 17:50)

[18]. Nugraha, Yogi Adi. 2014. Implementasi Sistem Otomatis pada Robot Kapal Berbasis Komputer Vision Untuk Kontes Kapal Cepat Tak Berawak Nasional (KKCTBN). Bandung : Universitas Komputer Indonesia.

[19]. https://www.scribd.com/doc/50770662/Belajar-Instrumentasi-Error-Pengukuran (25 Agustus 2016 22:07).

[20]. https://rpprastio.wordpress.com/2013/02/09/membaca-tegangan-analog-dengan-arduino/ (25 Agustus 2016 00:11).

[21]. http://www.rumusstatistik.com/2013/07/rata-rata-mean-atau-rataan.html (26 Agustus 2016 03:10).

[22]. ____2011. Ultrasonic Ranging Module HC - SR04. Elecfreaks. Shenzhen, China.

[23]. https://www.arduino.cc/en/Main/ArduinoBoardUno (11 Januari 2016 20:05)

[24]. ____2004. L293, L293D Quadruple Half-H Drivers. Texas Instruments Incorporated. Dallas, Texas.