KATA PENGANTAR

Rasa syukur yang dalam penulis sampaikan kepada Allah SWT Yang Maha Pemurah, karena berkat kemurahanNya Skripsi ini dapat penulis selesaikan sesuai harapan. Skripsi yang berjudul **"Perancangan dan Implementasi *Prototype Multi Independent Steering Robot* Pembantu Penyandang Tunadaksa (UBOT-4)"** ini juga disusun untuk memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan pendidikan Program Strata-1 di Universitas Komputer Indonesia (UNIKOM).

Penulis menyadari bahwa masih banyak kekurangan dalam skripsi ini, baik dari materi maupun cara penyajiannya, mengingat kurangnya referensi, pengetahuan dan pengalaman penulis. Oleh karena itu, kritik dan saran yang membangun sangat penulis harapkan.

Skripsi ini bukanlah sebuah karya individual dan akan sulit terlaksana tanpa bantuan banyak pihak yang tidak mungkin penulis sebutkan satu persatu. Dengan segala hormat penulis menyampaikan terima kasih kepada:

1. Kedua orang tua beserta keluarga yang memberikan dukungan, doa, kasih sayang dan motivasi kepada penulis.
2. Bapak Dr. Ir. Eddy Soeryanto Soegoto selaku Rektor Universitas Komputer Indonesia.
3. Bapak Ir. Dr. H. Denny Kurniadie, Ir., M.Sc selaku Dekan Fakultas Teknik dan Ilmu Komputer.
4. Bapak Muhammad Aria, M.T selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro Universitas Komputer Indonesia.
5. Bapak Rodi Hartono, M.T selaku pembimbing serta Ketua Divisi

Robotika Universitas Komputer Indonesia.

6. Bapak Taufiq Nuzwir Nizar, M.Kom, M.T selaku pembimbing Divisi Robotika Universitas Komputer Indonesia.
7. Teman-teman Divisi Robotika Unikom, Divisi ERG, Divisi Roket dan rekan-rekan TE 2012 sebagai teman berbagi, mengisi waktu dan berjuang bersama.

Penulis berharap semoga penelitian ini menjadi sumbangsih yang bermanfaat bagi dunia sains dan teknologi, khususnya disiplin keilmuan yang penulis dalami. Akhir kata penulis ucapkan,

Vivat Academia! Vivant Professores!

Hidup Ilmu Pengetahuan! Hidup Para Guru!

Bandung, Juli 2016

Penulis