PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI
PROTOTYPE MULTI INDEPENDENT STEERING ROBOT
PEMBANTU PENYANDANG TUNADAKSA
(UBOT-4)

SKRIPSI

Diajukan untuk Menempuh Ujian Akhir Sarjana Program Studi S1 Teknik Elektro
Fakultas Teknik dan Ilmu Komputer Universitas Komputer Indonesia

ANITA FITRIZIA

1.31.12.008



PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO

FAKULTAS TEKNIK DAN ILMU KOMPUTER

UNIVERSITAS KOMPUTER INDONESIA

BANDUNG

2016