BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Setelah melakukan pengujian terhadap alat rancangan, penulis dapat mengambil beberpa kesimpulan, diantaranya :

1. Penggunaan 2 buah mikrokontroler lebih efektif dibandingkan menggunakan 1 buah mikrokontroler.
2. Jalannya program dapat berjalan secara bersamaan tanpa menunggu eksekusi program lainnya.
3. Sensor infra merah dapat dijadikan sebagai sensor pendeteksi kendaraan dan pendeteksi orang.
4. Kelemahan sensor infra merah adalah mudah terganggu oleh cahaya luar lainnya.
5. Program Borland Delphi dapat dijadikan sebagai alat *monitoring* dan sebagai pengendali alat jika terjadi *error* pada sensor.

5.2 Saran

Pada bab ini penulis ingin memberikan masukan-masukan yang nantinya dapat dijadikan pemikiran dalam perancangan alat otomatisasi selanjutnya. Masukan-masukan tersebut diantaranya adalah :

1. Pengendalian intensitas lampu pijar dapat diperbanyak ke semua ruangan.
2. Penggunaan sensor sebaiknya bisa dioptimalkan dengan menambah rangkaian *filter* tidak mudah terganggu oleh cahaya luar.