DAFTAR PUSTAKA

[1] Agfianto Eko Putra. (2005). *Pengendalian Mobile Robot (Mobot) dengan MOBOTSIM v1.0.* Yogyakarta : Gava Media.

[2] Kontes robot di amerika trinity college, diakses pada tanggal 1 November 2010 dari http://www.trincoll.edu

[3] Parallax, Inc (2006). *PING)))™ Ultrasonic Distance Sensor*. Diakses pada tanggal 25 Januari 2011 dari, http://www.parallax.com/dl/docs/prod/acc/28015-PING-v1.3.pdf.

[4] Peraturan pertandingan di akses pada tanggal 2 November 2010 dari, http://www.trincoll.edu/events/robot/Rules/Rules%202011/Rules_2011-Final-3-Letter.pdf

[5] Mikrokontroller di akses pada tanggal 12 maret 2011 dari : http://mikrokontroler.tripod.com/6805/bab1.htm

[6] Schematic bs2p40 di akses pada tanggal 2 maret 2011 Dari : http://www.parallax.com/Portals/0/Downloads/docs/prod/schem/bs2p40SchemRevB.pdf

[7] Datasheet Basic stamp di akses pada tanggal 2 maret 2011 dari: http://www.parallax.com/Portals/0/Downloads/docs/books/BS2pCommands.pdf

[8] Datasheet GP2D15 di akses pada tanggal 22 maret 2011 dari:http://www.sharpsma.com/webfm_send/1204

[9] Cara kerja sensor infra merah GP2D12 di akses pada tanggal 22 maret 2011 dari: http://fahmizaleeits.wordpress.com/2010/10/30/sensor-jarak-sharp-gp2d12/

[10] Datasheet PING))) di akses pada tanggal 22 maret 2011 dari: http://www.innovativeelectronics.com/innovative_electronics/download_files/artikel/AN73.pdf

[11] Penjelasan tentang inframerah diakses pada tanggal 22 maret 2011 dari : http://id.wikipedia.org/wiki/Inframerah.