DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 Deskripsi Pin *SX28AC/DP* 6
Tabel 2.2 Beberapa instruksi dasar *BS2SX* 10
Tabel 3.1 Pin-pin I/O yang digunakan pada SX28AC/DP..... 31
Tabel 4.1 Percobaan Belok Kiri 90 derajat..... 55
Tabel 4.2 Percobaan Belok Kanan 90 derajat..... 58
Tabel 4.3 Pergerakan Robot Maju Lurus dalam jarak 150 cm 62
Tabel 4.4 Pergerakan Robot Mundur Lurus dalam jarak 150 cm..... 64
Tabel 4.5 Pergerakan Kaki Naik-Turun..... 66
Tabel 4.6 Pergerakan Kaki Maju-Mundur..... 68
Tabel 4.7 Parameter-parameter Sendi Kaki Robot 71
Tabel 4.8 Rotasi Pergerakan Kaki Naik..... 72
Tabel 4.9 Rotasi Pergerakan Kaki Turun..... 74
Tabel 4.10 Rotasi Pergerakan Kaki Maju-Mundur..... 75