KENDALI PERGERAKAN ROBOT BERKAKI DENGAN DUA DERAJAT KEBEBASAN

TUGAS AKHIR

Disusun untuk memenuhi syarat kelulusan pada
Program Studi Sistem Komputer Strata Satu di Jurusan Teknik Komputer

Disusun Oleh :

HENI LESTARI (1.02.04.102)

Pembimbing :

YUSRILA Y. KERLOOZA, M.T.

AGUS MULYANA, S.Kom.



JURUSAN TEKNIK KOMPUTER

FAKULTAS TEKNIK DAN ILMU KOMPUTER

UNIVERSITAS KOMPUTER INDONESIA

BANDUNG

2008


UNIVERSITAS KOMPUTER INDONESIA
UNIKOM