

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Maryani, Tri. Analisis Perbandingan Algoritma Pledge dengan Algoritma Wall Follower Pada Robot Wall Maze. Diss. UNIVERSITAS ISLAM NEGERI SULTAN SYARIEF KASIM RIAU, 2013.
- [2] Hartono, Rodi. "Perancangan dan Implementasi Robot Cerdas Pemadam Api Design and Implementation of Fire Fighting Robot."
- [3] Rusydi, Muhammad Ilhamdi. "Perancangan dan Implementasi Pengendali PID pada Subsistem Aktuator Robot Mobil Tipe Sinkron." vol 2: 43-48..
- [4] Arsada, Bakhtiyar. "Aplikasi sensor ultrasonik untuk deteksi posisi jarak pada ruang menggunakan arduino uno." Jurnal Teknik Elektro 6.2 (2017).
- [5] Devina, Helma, et al. "Evaluasi Algoritme Bresenham dan Digital Differential Analyzer (DDA) untuk Pengontrolan Koordinasi Gerakan Dua Motor Stepper pada Robot untuk Simulator Penusukan Jarum Medis." Jurnal Otomasi Kontrol dan Instrumentasi 11.2 (2019): 69.
- [6] Ginting, R., S. Hadiyoso, and S. Aulia. "Implementation 3-axis CNC router for small scale industry." International Journal of Applied Engineering Research 12.17 (2017): 6553-6558.
- [7] Răduca, E., et al. "Web server with ATMEGA 2560 microcontroller." IOP Conference Series: Materials Science and Engineering. Vol. 106. No. 1. IOP Publishing, 2016.

[8] Arsada, Bakhtiyar. "Aplikasi sensor ultrasonik untuk deteksi posisi jarak pada ruang menggunakan arduino uno." *Jurnal Teknik Elektro* 6.2 (2017).

[9] Pramudyo, Anggoro Suryo, Rizal Febrian, and Romi Wiryadinata. "Deteksi Objek Pada Area Kontes Robot Pemadam Api Indonesia Menggunakan Raspberry Pi dan OpenCV." *Seminar Nasional dan Expo Teknik Elektro*. 2015.

[10] Suryatini, Fitria, and Jaja Kustija. "Robot Cerdas Pemadam Api Menggunakan PING Ultrasonic Range Finder dan UVtron Flame Detector Berbasis Mikrokontroler ATMEGA 128." *electrans* 12.1 (2013): 29-38.

[11] Budi Herdiana "ELEKTRONIKA: pendekatan praktis dan aplikasi." *Deep Publish Yogyakarta* Vol.1.2016.

[12] t. KT, "Sistem Gerak Mobile Robot Beroda," 27 October 2013. [Online]. Available:<http://syeni01.blogspot.com/2012/10/sistem-gerak-mobilerobot-beroda.html>. [Accessed 12 July 2018].

[13] A. A. Purnama, "Perancangan dan Implementasi Algoritma Purwarupa Robot Pembantu Penyandang Tunadaksa (DU99RWS4-V12)," in *Perancangan dan Implementasi Algoritma Purwarupa Robot Pembantu Penyandang Tunadaksa (DU99RWS4-V12)*, Bandung, UNIKOM, 2013, pp. 18-24.

[14] Hartono, R., and T, N. Nizar. "*Speed Control of a Mobile Using Fuzzy Logic Controller.*" *IOP Conference Series: Materials Science and Engineering*. Vol 662. No. 2. IOP Publishing, 2019.

