DAFTAR PUSTAKA

[1] Ramlan,Okta Rusdiansyah. Sistem Otomatisasi Pengaturan Rem Pada Mobil Berbasis Mikrokontoler Menggunakan Logika Fuzzy, Bandung : UNIKOM

[2] http://www.zerokol.com/2012/09/arduinofuzzy-fuzzy-library-for-arduino.html

[3] Wicaksono, Hendi dkk.2014.Altitude Lock Design for Quadcopter using Sonar Based on Fuzzy Controller,Surabaya:Universitas Surabaya

[4] http://www.multiwii.com/forum/viewtopic.php?f=18&t=4757

[9] http://www.multiwii.com/wiki/?title=PID

[10] http://www.starlino.com/imu_guide.html

[11] Permadi, Fadjri dkk.2012. Perancangan dan Implementasi *Autonomous Landing* Menggunakan *Behavior-Based* dan *Fuzzy Controller* pada *Quadcopter.* Institut Teknologi Sepuluh Nopember