BAB 5
KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan dari hasil penelitian, analisis, perancangan sistem, dan implementasi serta pengujian, maka diperoleh kesimpulan bahwa implementasi *lane detection* dengan metode *hough transform* untuk penilaian mengemudi berdasarkan marka jalan dengan studi kasus pada Sukses Mandri didapat kesimpulan sebagai berikut:

1. Penerapan metode *hough transform* melalui media video dapat mendeteksi marka jalan.
2. Berdasarkan hasil pengujian dari semua video, sistem daoat mendeteksi marka jalan dan mampu mengeluarkan predikat mengemudi berdasarkan parameter penilaian di Sukses Mandiri.

5.2 Saran

Berdasarkan penelitian dari implementasi metode *hough transfrom* dalam mendeteksi jalan untuk penilaian mengemudi ini masih banyak yang harus dikembangkan atau diteliti lebih lanjut. Maka penulis mengusulkan beberapa saran sebagai berikut:

1. Sistem penilaian mengemudi dapat diimplementasikan secara *real-time* dan menambahkan filter lain untuk dapat menghilangkan objek-objek terstruktur yang dianggap sistem sebagai marka.
2. Analisis akurasi deteksi metode deteksi marka jalan dengan berbagai macam kondisi jalan untuk penilaian mengemudi.
3. Sistem mengeluarkan *alert* ketika kendaraan melewati bahu jalan dan ketika kendaraan terlalu dekat dengan kendaraan lain.