BAB V
KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan dari hasil pengujian dapat diambil beberapa kesimpulan sebagai berikut:

1. Berdasarkan tabel 4.3 apabila salah satu isi bejana lebih tinggi maka salah satu motor servo mengecilkan katup kran. Dan apabila isi bejana 1 dan bejana 2 mencapai lebih dari 4 liter maka kedua posisi Motor Servo tertutup.
2. Perancangan alat pada tugas akhir ini berhasil mengendalikan debit air dari ketinggian yang berbeda menggunakan Mikrokontroler Basic Stamp.

5.2 Saran

Dalam pembuatan alat ini, alat masih jauh dari sempurna, hal itu disebabkan oleh keterbatasan penulis, penulis memberikan saran bagi pembaca yang berniat untuk mengembangkan alat ini sebagai berikut:

1. Menggunakan algoritma Kontrol PID sehingga didapat kondisi air yang sama antara kedua bejana.
2. Mengunakan sensor pengukur ketinggian air yang lebih akurat.
3. Menambahkan indikator serta monitoring ketika kondisi kedua bejana sama dan untuk pengamatan setiap perubahan ketinggian.