

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	i
SURAT KETERANGAN PERSETUJUAN PUBLIKASI	ii
SURAT PERNYATAAN TIDAK PLAGIAT	iii
Abstrak.....	iv
<i>Abstract</i>	v
KATA PENGANTAR.....	vi
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR TABEL	xii
DAFTAR GAMBAR.....	xii
BAB I PENDAHULUAN.....	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Identifikasi Masalah	3
1.3 Rumusan Masalah	3
1.4 Tujuan.....	3
1.5 Batasan Masalah.....	4
1.6 Metode Penelitian.....	4
1.7 Sistematika Penulisan Laporan	5
BAB II DASAR TEORI.....	7
2.1 <i>Rapidly-exploring Random Tree (RRT)</i>	7

2.2	<i>Boundary Sampling</i>	12
2.3	<i>Goal biasing Sampling</i>	14
2.4	<i>Hybrid sampling</i>	14
2.5	<i>Random sampling</i>	16
BAB III PERANCANGAN		17
3.1	Perancangan <i>software</i> metode <i>hybdrid sampling</i>	17
3.2	Perancangan <i>software</i> algoritma <i>Informed-RRT*</i>	21
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS		29
4.1	Pengujian <i>sampling</i>	29
4.1.1	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>Clutter</i>	29
4.1.2	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>narrow</i>	33
4.1.3	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>trap</i>	37
4.2	Pengujian persentase kombinasi metode <i>hybrid sampling</i>	40
4.2.1	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>clutter</i>	41
4.2.2	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>narrow</i>	43
4.2.3	Pengujian metode-metode <i>sampling</i> pada lingkungan <i>trap</i>	44
4.3	Pengujian metode <i>boundary sampling</i> , <i>goal biasing sampling</i> , dan <i>random sampling</i>	46
4.3.1	Pengujian pada kondisi titik tujuan berada dekat dengan <i>obstacle</i>	46
4.3.2	Pengujian metode-metode sampling saat titik tujuan berada jauh dari <i>obstacle</i>	50

BAB V KESIMPULAN**53**

DAFTAR PUSTAKA..........**54**