

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN</b> .....	i
<b>SURAT KETERANGAN PERSETUJUAN PUBLIKASI</b> .....	ii
<b>SURAT PERNYATAAN TIDAK PLAGIAT</b> .....	iii
<b>ABSTRAK</b> .....	iv
<b>ABSTRACT</b> .....	v
<b>KATA PENGANTAR</b> .....	vi
<b>DAFTAR ISI</b> .....	ix
<b>DAFTAR GAMBAR</b> .....	x
<b>DAFTAR TABEL</b> .....	xii
<b>BAB I</b> .....	1
<b>PENDAHULUAN</b> .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Identifikasi Masalah .....	2
1.3 Rumusan Masalah .....	2
1.4 Tujuan .....	3
1.5 Batasan Masalah.....	3

1.6	Metodologi Penelitian .....	4
1.7	Sistematika Penulisan .....	5
<b>BAB II</b>	.....	7
<b>LANDASAN TEORI</b>	.....	7
2.1.	Fixed Wing .....	7
2.2.	Sistem Navigasi <i>Autonomous</i> .....	8
2.3.	Mode Terbang Mengitari ( <i>Loiter</i> ) .....	11
2.4.	Computer Vision .....	12
2.5.	Komunikasi Serial MAVLink .....	21
<b>BAB III</b>	.....	23
<b>PERANCANGAN SISTEM</b>	.....	23
3.1.	Blok Diagram Sistem .....	23
3.2.	Perancangan Perangkat Keras .....	25
3.3.	Perancangan Perangkat Lunak .....	27
<b>BAB IV</b>	.....	39
<b>PENGUJIAN DAN ANALISIS</b>	.....	39
4.1.	Pengujian Menggunakan Software.....	39
4.2.	Pengujian di lapangan .....	47
<b>BAB V</b>	.....	49

<b>KESIMPULAN DAN SARAN</b> .....	49
5.1. Kesimpulan.....	49
5.2. Saran .....	50
<b>DAFTAR PUSTAKA</b> .....	51