

**PERANCANGAN ALGORITMA PERGERAKAN ROBOT
CDPR MENGGUNAKAN METODE *LINEAR INTERPOLATION***

SKRIPSI

**Diajukan sebagai salah satu syarat untuk memperoleh gelar Sarjana
pada Program Studi Sistem Komputer**



Oleh

Putri Maharani Hendarsih

10220007

Pembimbing

Taufiq Nuzwir Nizar, M.Kom, M.T

**PROGRAM STUDI SISTEM KOMPUTER
FAKULTAS TEKNIK DAN ILMU KOMPUTER
UNIVERSITAS KOMPUTER INDONESIA
BANDUNG
2024**